

NOTICE DE PROGRAMMATION ET DE PARAMÉTRAGE

AM45-R

Filaire automatique
7 cycles



SOMMAIRE

| | |
|--|----------------|
| 1. <u>INFORMATIONS GÉNÉRALES</u> | Page 03 |
| 1.1 Disponibilité produit | Page 03 |
| 1.2 Informations préalables | Page 03 |
| 1.3 Champ d'application | Page 03 |
| 2. <u>INSTALLATION</u> | Page 04 |
| 2.1 Précautions | Page 04 |
| 2.2 Préparation du moteur | Page 04 |
| 2.3 Préparation de l'axe (tube) | Page 04 |
| 2.4 Assemblage du moteur et de l'axe (tube) | Page 04 |
| 2.5 Assemblage des éléments | Page 05 |
| 2.6 Câblage | Page 05 |
| 3. <u>MISE EN PLACE</u> | Page 05 |
| 4. <u>PARAMÉTRAGES</u> | Page 06 |
| 4.1 Sens de rotation du moteur | Page 06 |
| 4.2 Configuration des fins de courses | |
| OPTION N°1 : Configuration automatique | Page 06 |
| OPTION N°2 : Configuration manuelle | Page 07 |
| 4.3 Activer / désactiver la détection d'obstacle | Page 08 |
| 4.4 Effacer la mémoire moteur (réinitialisation) | Page 08 |
| 5. <u>UTILISATION DES FONCTIONS</u> | Page 09 |
| 5.1 Fonction Montée / Descente / Stop | Page 09 |
| 5.2 Fonction détection d'obstacle | Page 09 |
| 5.3 Fonction antigel | Page 10 |
| 5.4 Fonction recalibrage des fins de courses | Page 10 |
| 6. <u>DÉPANNAGE</u> | Page 11 |

1. INFOMATIONS GÉNÉRALES

1.1 Disponibilité produit

| MODÈLE | Diamètre moteur (mm) | Couple Nominal (N.m) | Nombre de Tours / Min | Puissance Nominale (W) | Courant Nominal (A) | Tension Nominale (V) | Indice de protection (IP Class) | Mode de contrôle | Référence article |
|--------------|----------------------|----------------------|-----------------------|------------------------|---------------------|----------------------|---------------------------------|------------------|-------------------|
| AM45-6/17-R | 45 | 6 | 17 | 115 | 0,5 | 230 | IP65 | Inverseur | AR00253 |
| AM45-10/17-R | 45 | 10 | 17 | 135 | 0,6 | 230 | IP65 | Inverseur | AR00508 |
| AM45-20/17-R | 45 | 20 | 17 | 170 | 0,7 | 230 | IP65 | Inverseur | 000355 |
| AM45-30/17-R | 45 | 30 | 17 | 200 | 0,9 | 230 | IP65 | Inverseur | 000339 |

1.2 Informations préalables

L'installation doit être réalisée par un professionnel de la motorisation et de la domotique, afin de garantir un fonctionnement optimal et en toute sécurité.

Ce moteur est destiné à un usage en intérieur, dans des environnements secs, et n'est pas conçu pour être exposé aux intempéries. Une utilisation inadaptée pourrait entraîner des dommages importants.

Pour toute question concernant l'installation ou pour obtenir des renseignements supplémentaires, vous pouvez contacter un conseiller A-OK France ou consulter notre site : www.aokfrance.fr.

1.3 Champ d'application

Ce produit a été conçu pour s'adapter à l'ensemble des volets roulants destinés aux fenêtres. Il est impératif que l'installation soit équipée d'attaches rigides et de butées de fin de course pour garantir un fonctionnement optimal.







Le moteur doit impérativement être commandé via un interrupteur mécanique à contacts secs. Les inverseurs intégrant une carte électronique ou tout autre dispositif électronique ne sont pas compatibles.

Le moteur doit être raccordé à une ligne électrique dédiée et protégée par un disjoncteur conforme aux normes électriques en vigueur.


2. INSTALLATION

2.1 Précautions

Veillez lire attentivement ces instructions avant d'installer et d'utiliser ce produit.

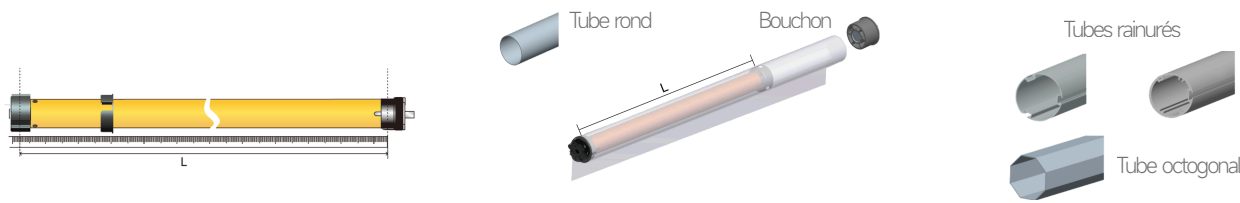
| | | |
|---|--|---|
|  <p>Empêcher toute pénétration d'eau</p> |  <p>Ne jamais faire tomber ou heurter le moteur</p> |  <p>Ne jamais percer ou abîmer le moteur</p> |
|  <p>Intégrer toujours une boucle au câble d'alimentation</p> |  <p>Ne jamais entrer en contact avec des produits corrosifs</p> |  <p>Ne jamais immerger dans l'eau</p> |

2.2 Préparation du moteur



- 1 Insérer la couronne.
- 2 Insérer la bague d'entraînement.
- 3 Insérer les clips de verrouillage sur l'arbre moteur.

2.3 Préparation de l'axe (tube)



- 1 Pour un tube rond et lisse, mesurez la distance entre l'extrémité du corps moteur et le centre de l'arbre.
- 2 Reportez la mesure relevée, puis insérez le bouchon.
- 3 Les axes octogonaux ou rainurés ne nécessitent aucun perçage.

2.4 Assemblage du moteur et de l'axe

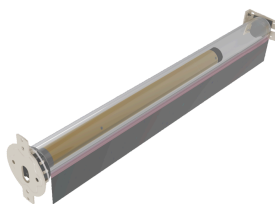


- 1 Insérez le moteur dans l'axe.
- 2 Fixez le tube sur la bague d'entraînement à l'aide d'une vis.
NOTE : La vis ne doit pas atteindre l'arbre moteur.

2.5 Assemblage des éléments



1 Insérez la tête moteur sur son support.



2 Installation de l'ensemble moteur/tube



3 Une fois assemblé, maintenez l'ensemble en position horizontale.

2.6 Câblage



Bleu : Neutre
 Noir : Descente / Montée
 Marron : Descente / Montée
 Jaune / Vert : Terre

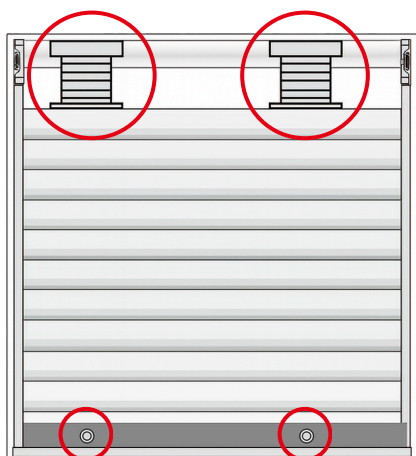


Veillez à former systématiquement une boucle avec le câble d'alimentation afin d'éviter toute infiltration d'eau dans le moteur. En cas d'installation en extérieur, le câble doit impérativement être protégé dans une gaine résistante aux UV.

Respectez strictement les instructions de raccordement des fils et ne modifiez jamais leur ordre, sous peine d'altérer le fonctionnement de l'inversion automatique de direction.

Le conducteur de terre (vert/jaune) doit impérativement être raccordé conformément à la norme NF C 15-100.

3. MISE EN PLACE



Le volet doit impérativement être équipé **d'attaches rigides ainsi que de butées de fin de course**.

À défaut, la configuration automatique des fins de course sera **impossible** et pourrait entraîner des dommages sur l'installation.

De même, la fonction de **détection d'obstacles** ne pourra pas être assurée sans ces dispositifs.

- Veillez à utiliser un moteur dont la puissance est suffisante pour la charge du tablier.
- Les fins de courses haute et basse doivent impérativement être configurées.

4. PARAMÉTRAGES

4.1 Sens de rotation moteur

Le moteur filaire automatique intègre une fonction de “modification automatique du sens de rotation”. Lors du réglage des fins de course, le sens de rotation s’ajuste automatiquement, sans intervention de l’utilisateur. Le moteur effectuera alors un arrêt, puis redémarre dans le sens opposé.

Si une manœuvre est en cours à ce moment-là (par exemple une montée vers la fin de course haute), il est important de ne pas l’interrompre.

NOTE :

TÊTE MOTEUR À GAUCHE : Le moteur se trouve dans le bon sens de rotation. (Le moteur n’effectuera aucune modification de sens de rotation)

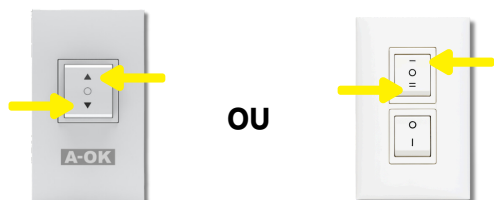
TÊTE MOTEUR À DROITE : Le moteur procédera à une inversion de sens automatique durant l’apprentissage de ses fins de courses.

4.2 Configuration des fins de courses

OPTION N°1 : Configuration automatique



LA PROGRAMMATION AUTOMATIQUE NÉCESSITE OBLIGATOIREMENT L’UTILISATION D’ATTACHES TABLIER RIGIDES ET BUTTÉES DE FIN DE COURSES.



Amenez le volet en fin de course haute puis en fin de course basse sur **7 cycles complets***.

Cette manipulation peut être effectuée depuis l’inverseur mural ou depuis le boîtier de programmation AC620-01.

NOTE : Si le sens de rotation du moteur est inversé, celui-ci s’ajustera automatiquement lors du premier cycle de fonctionnement. Pendant cette phase d’inversion, n’interrompez pas l’action en cours.

1 cycle = 1 montée + 1 descente



Les fins de courses sont configurées lorsque vous constatez un relâchement en fins de courses (haute et basse).

OPTION N°2 : Configuration manuelle Boitier de programmation AC620-01 nécessaire.

A - Fin de course haute

Avant toute configuration manuelle des fins de course, il est impératif de modifier le sens de rotation moteur avant de débiter : Effectuer un cycle complet (une montée + une descente) à l'aide de l'inverseur mural ou du boîtier de programmation AC620-01.



Le moteur ajuste alors automatiquement son sens de rotation lors de ce premier cycle.

Le moteur ajuste alors automatiquement son sens de rotation lors de ce premier cycle.

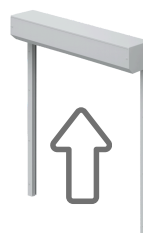
Une fois le sens de rotation correctement établi, procéder à la configuration manuelle des fins de course

POSITIONNER LA FIN DE COURSE HAUTE



Appuyez sur le bouton **MONTÉE** du boîtier de programmation jusqu'à la position HAUTE souhaitée.

NOTE : Si le sens de rotation est inversé, poursuivez simplement l'action en cours : le moteur ajustera automatiquement le sens de rotation.



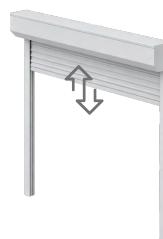
Lors du réglage de la fin de course haute, la dernière impulsion sur le boîtier de programmation doit être effectuée sur le bouton MONTÉE.

ENREGISTRER LA FIN DE COURSE HAUTE



Maintenez le bouton ON / OFF du boîtier de programmation jusqu'au va-et-vient du moteur.

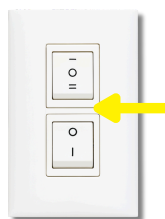
Le volet effectue un va-et-vient.



La fin de course haute est configurée.

B - Fin de course basse

POSITIONNER LA FIN DE COURSE BASSE

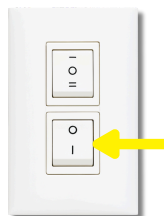


Appuyez sur le bouton **DESCENTE** du boîtier de programmation jusqu'à la position BASSE souhaitée.



Lors du réglage de la fin de course basse, la dernière impulsion sur le boîtier de programmation doit être effectuée sur le bouton DESCENTE.

ENREGISTRER LA FIN DE COURSE BASSE



Maintenez le bouton ON / OFF du boîtier de programmation jusqu'au va-et-vient du moteur.

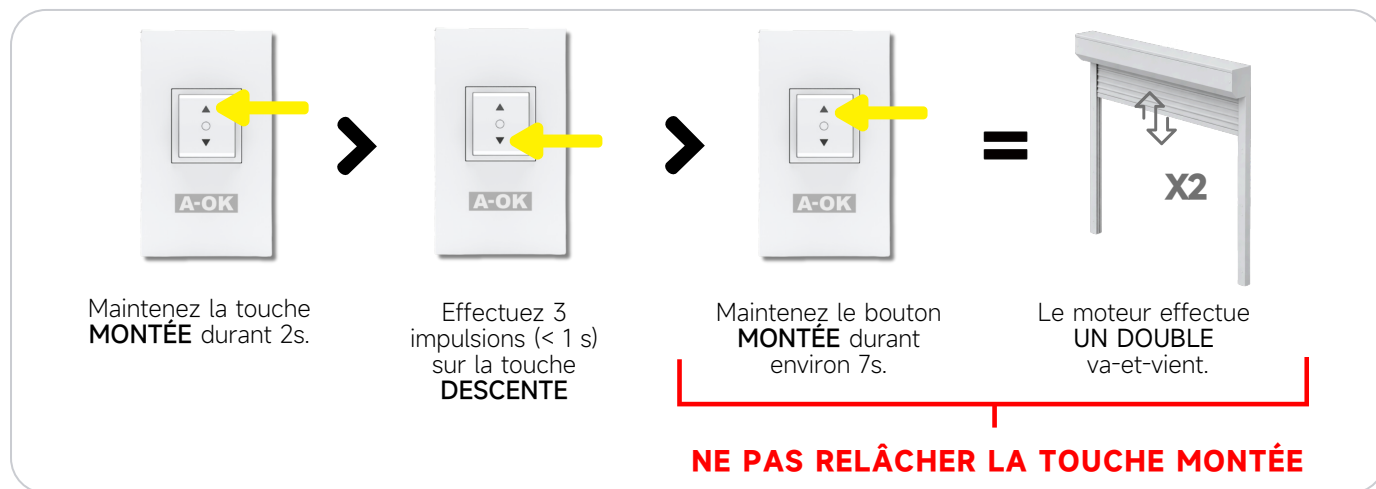
Le volet effectue un va-et-vient.



La fin de course basse est configurée.

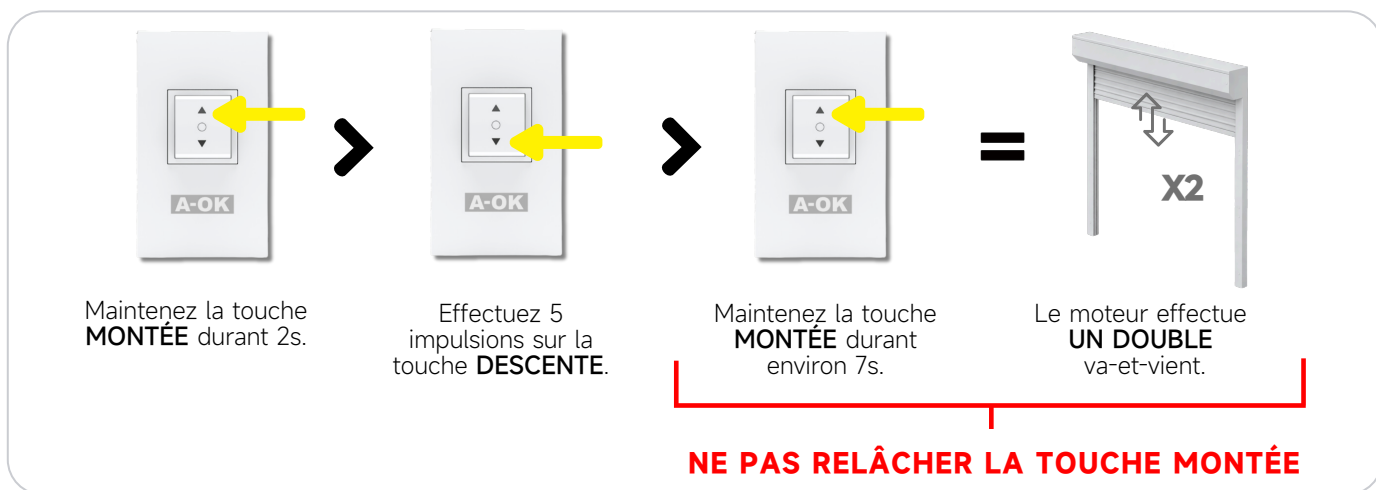
4.3 ACTIVER / DÉSACTIVER LA FONCTION DETECTION D'OBSTACLE

Réaliser la même procédure pour activer ou désactiver la fonction.



4.4 EFFACER LA MÉMOIRE MOTEUR Réinitialisation aux paramètres usines

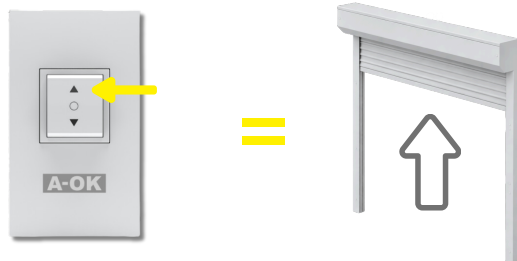
NOTE : CETTE MANIPULATION PEUT-ETRE RÉALISÉE DEPUIS L'INVERSEUR MURAL OU DEPUIS LE BOITIER DE PROGRAMMATION.



5. UTILISATION DES FONCTIONS

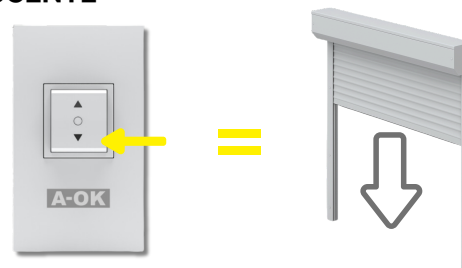
5.1 Fonction MONTÉE / DESCENTE

MONTÉE



Appuyez sur le bouton MONTÉE de l'inverseur mural, le volet monte.

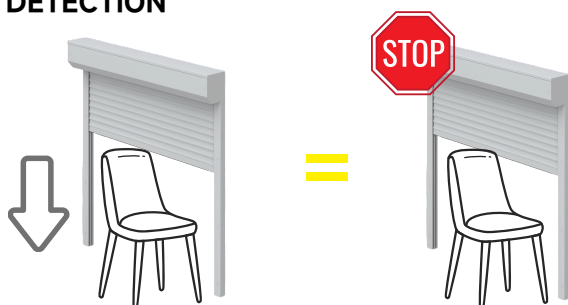
DESCENTE



Appuyez sur le bouton DESCENTE de l'inverseur mural, le volet descend.

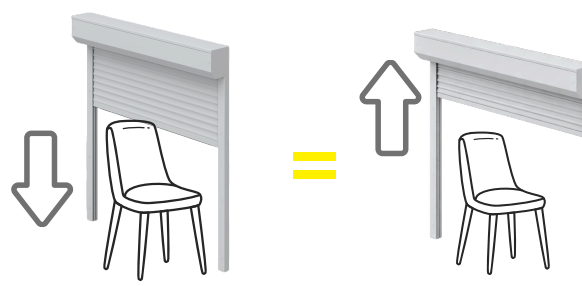
5.2 Fonction détection d'obstacle

DÉTECTION



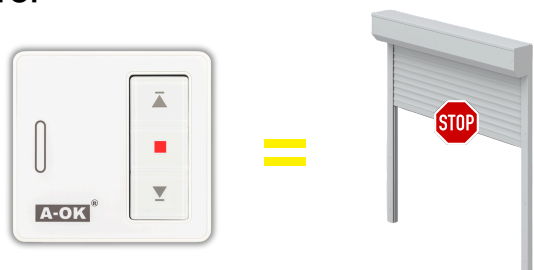
Le volet descend jusqu'à détecter un obstacle. Le volet s'arrête sur la résistance.

DÉGAGEMENT



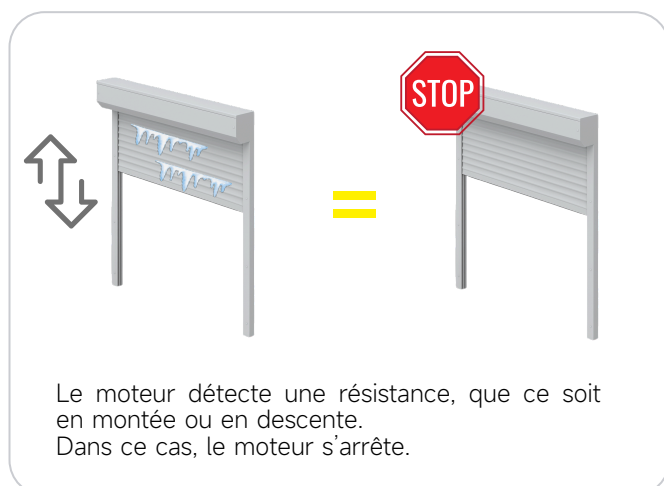
Le volet descend jusqu'à détecter un obstacle. Le volet remonte après 2,5s de résistance.

STOP



Appuyez sur le bouton STOP de la télécommande, le volet s'arrête.

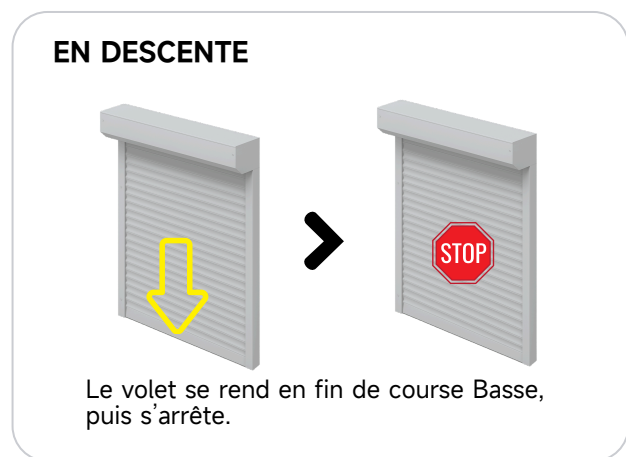
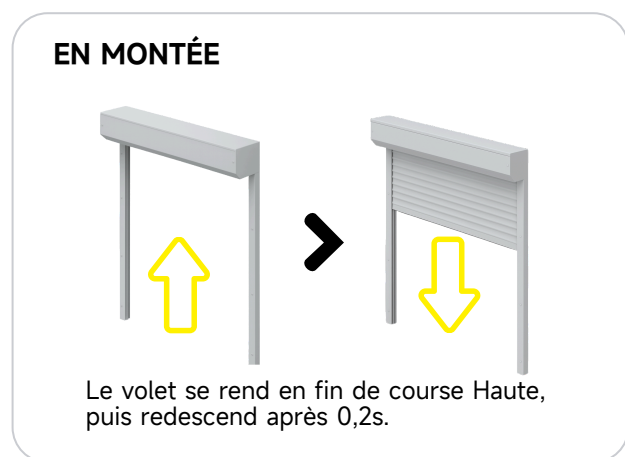
5.3 Fonction détection antigel



Le moteur détecte une résistance, que ce soit en montée ou en descente.
Dans ce cas, le moteur s'arrête.

5.4 Fonction recalibrage des fins de courses

CETTE FONCTION N'EST ACTIVE QUE SI LES FINS DE COURSE ONT ÉTÉ RÉGLÉS AUTOMATIQUEMENT.
SI LES FINS DE COURSE ONT ÉTÉ RÉGLÉS MANUELLEMENT, LA FONCTION EST DÉSACTIVÉE.



NOTE : Le recalibrage des fins de course s'effectue sur 2 cycles* et ce tous les 100 cycles effectués.
Si le volet rencontre un obstacle durant ce processus, il relancera deux nouveaux cycles après la détection de cet obstacle.

1 cycle = Une montée + Une descente

6. DÉPANNAGE

| SYMPTÔMES | CAUSES | ACTIONS |
|--|--|---|
| Impossible de configurer les fins de courses / Dérèglement des fins de courses. | Impossible d'effectuer la configuration | Problème de paramétrages. Référez vous à l'étape 4.2 ou 4.3 de cette notice. |
| | Autre | Rapprochez-vous de votre fournisseur. |
| Le sens de rotation ne s'inverse pas automatiquement. | Procédez à une réinitialisation du moteur. | Référez-vous à l'étape 4.1 de cette notice. |
| | Autre | Rapprochez-vous de votre fournisseur. |
| Le moteur ne réagit pas. | Alimentation électrique. | Vérifier l'arrivée de l'alimentation électrique générale. |
| | | Vérifiez l'état du câble d'alimentation du moteur. |
| | Rupture thermique | En cas d'utilisation prolongée, la protection thermique s'active. Le moteur redémarre après environ 15 minutes. |
| | Sécurité antigel | Sous -20 °C, la sécurité antigel s'active. Attendez la remontée des températures. |
| Si du givre ou de la glace bloque les lames, la sécurité antigel s'active. Laissez la glace fondre pour que le moteur redémarre. | | |
| Autre | Rapprochez-vous de votre fournisseur. | |
| Le volet ne monte pas / ne descend pas. Le volet monte et/ou descend avec difficulté. | Problème de réglage de fin de course haute ou basse. | Réinitialisez le moteur et configurez à nouveau les fins de courses. |
| | La puissance du moteur n'est pas adaptée. | Adaptez la puissance du moteur en fonction des abaques A-OK France. |
| | Attaches tablier. | Vérifier le bon état des attaches tablier ainsi que leur position sur l'axe. |
| | Autre. | Rapprochez-vous de votre fournisseur. |



Conformément à la Directive 2012/19/UE du Parlement Européen et du Conseil du 4 juillet 2012 relative aux déchets d'équipements électriques et électroniques (DEEE), il est interdit de jeter les équipements usagés avec les déchets ménagers, comme l'indique le symbole de la poubelle barrée. Les utilisateurs doivent déposer leur équipement usagé dans un point de collecte dédié afin qu'il soit traité correctement.

Ce marquage signifie également que l'équipement a été mis sur le marché après le 13 août 2005. Ces obligations légales visent à réduire la quantité de déchets issus des équipements électriques et électroniques, et à garantir leur collecte, leur valorisation et leur recyclage dans de bonnes conditions.

L'équipement ne contient aucun composant dangereux susceptible d'avoir un impact négatif significatif sur l'environnement ou la santé humaine.



A-OK déclare que le moteur couvert par ces instructions, lorsqu'il est marqué pour une tension d'entrée de 230 V – 50 Hz et utilisé conformément aux présentes instructions, est conforme aux exigences essentielles de la Directive 2014/53/UE.

La déclaration de conformité précise les normes et spécifications utilisées et mentionne toutes les informations nécessaires à l'identification du moteur, ainsi que le nom et l'adresse de la ou des personnes autorisées à constituer le dossier technique et habilitées à établir la déclaration, incluant le lieu et la date d'émission.

Pour toute demande, vous pouvez contacter le service client du siège A-OK France.